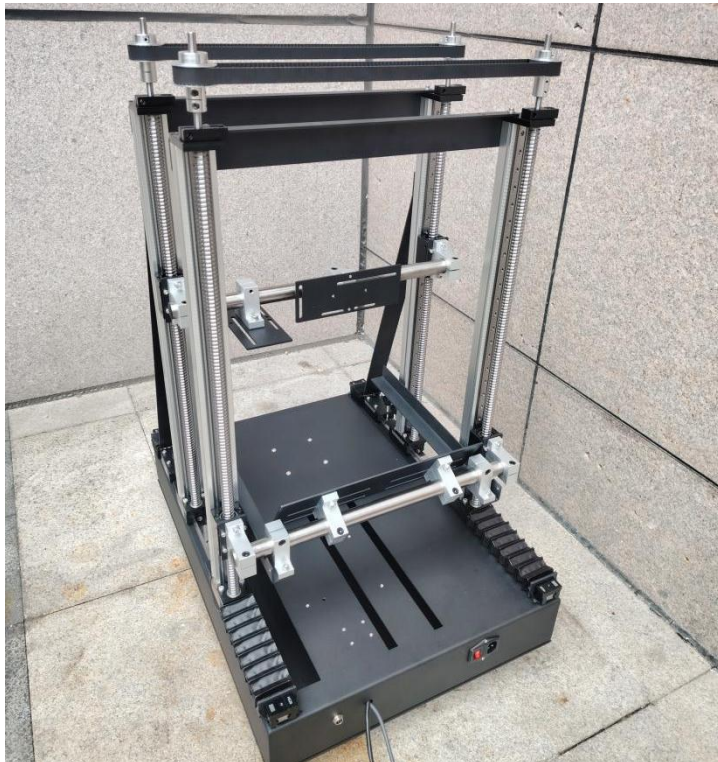




线扫移动平台使用说明 V1.0

一、支架搭建

1、行程 400 支架

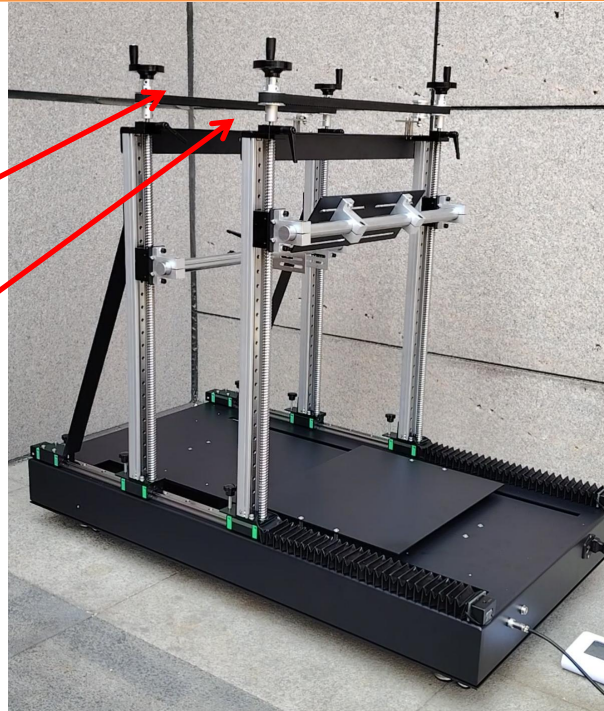


二、相机、光源高度调节



高度微调，转动手轮

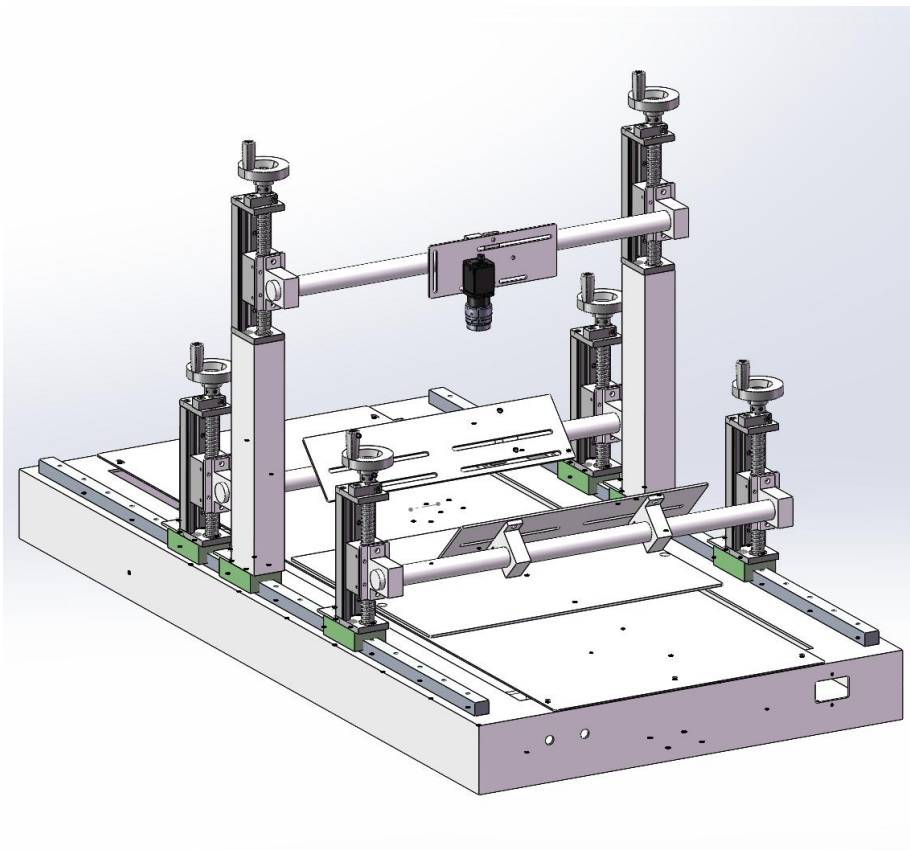
快速调节，直接拉皮带



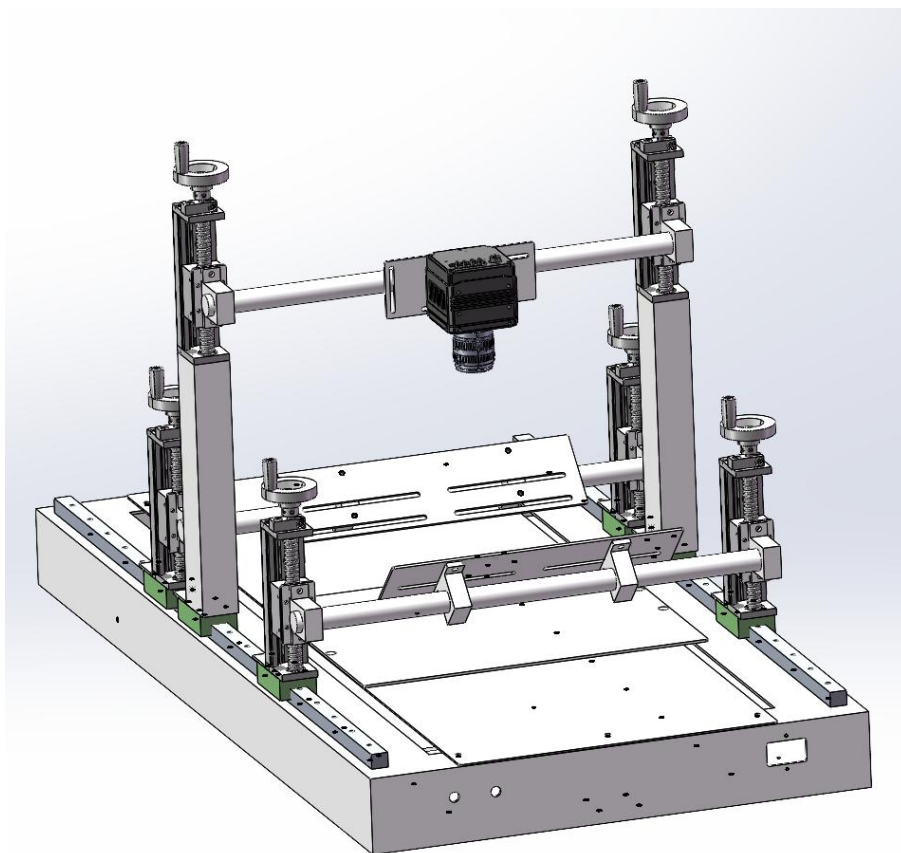
(

三、相机光源安装

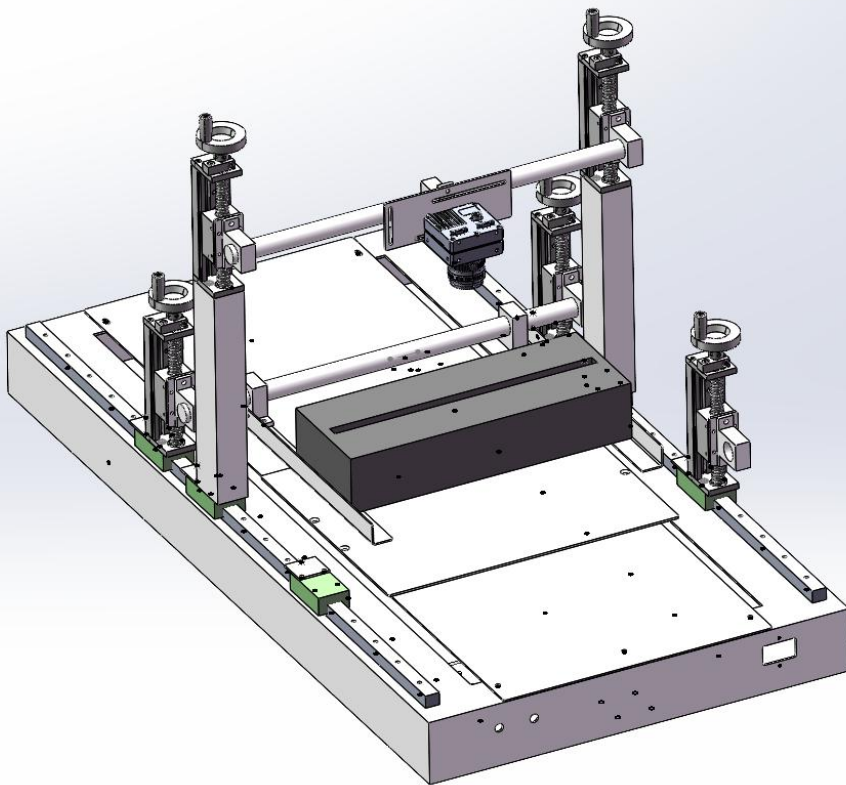
1、2D 面阵安装



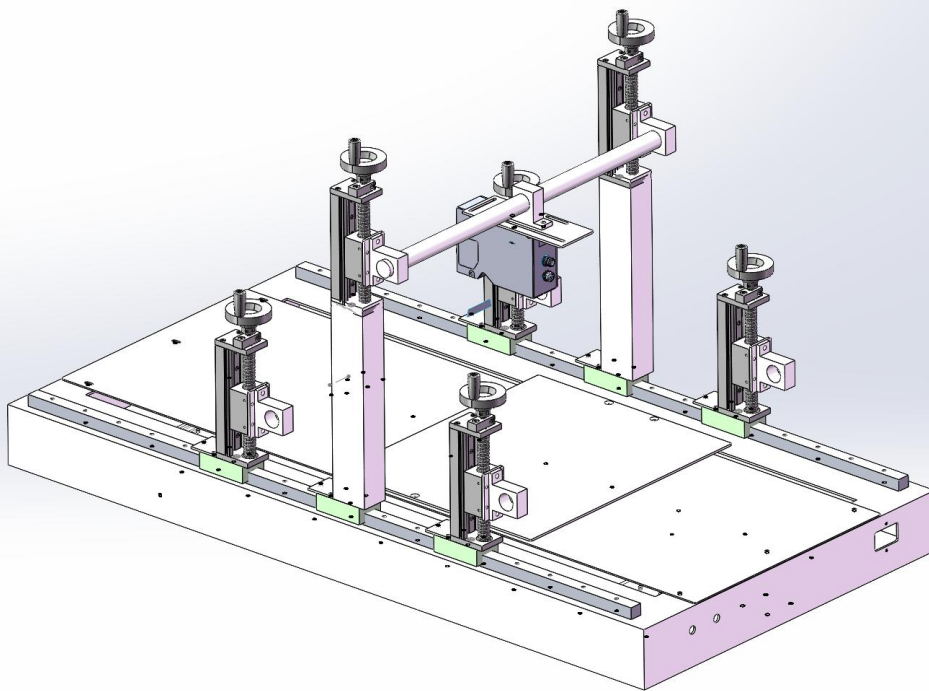
2、线扫+线光安装



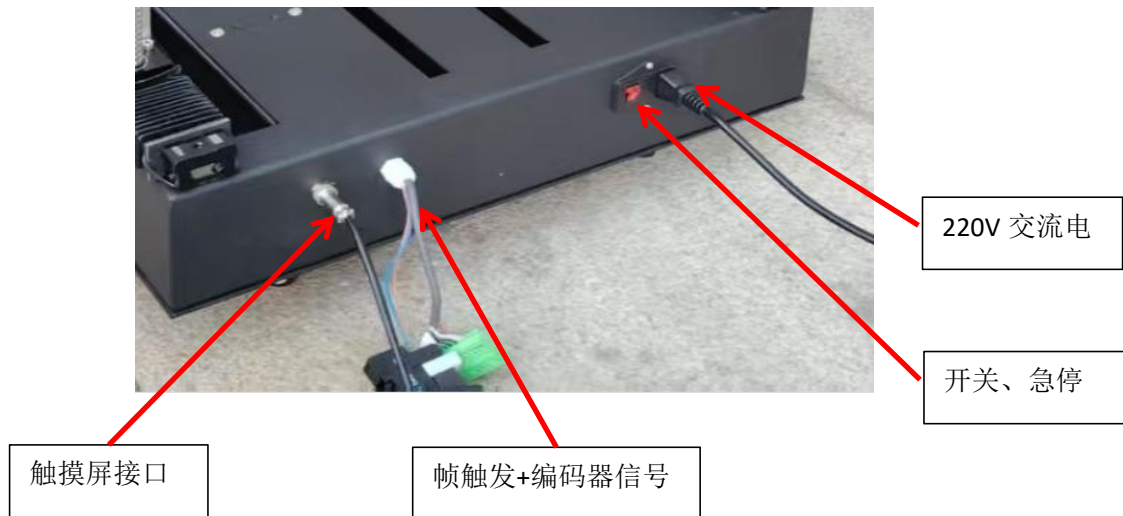
3、线扫+同轴光安装



4、线结构光安装



四、接口与功能介绍



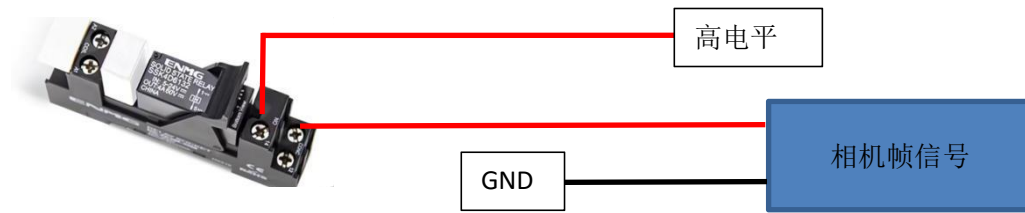
1、触摸屏操作说明



- **速度**：设置平台往复运动的运行速度。
- **起始位**：设置平台往复运动的起始坐标位置。
- **终止位**：设置平台往复运动的终止坐标位置。
- **帧触发**：设置输出相机帧触发信号的位置（到达该位置继电器输出点亮）。
- **点动**：手动控制平台单步移动，用于对位、调机。
- **回零操作**：点击启动后立即停止，平台自动回归机械零位并锁定。
- **上电延时要求**：设备上电后需等待 3 秒方可操作运动，伺服驱动器需要初始化完成。
- **断电重启要求**：设备断电后需等待 5 秒以上再次上电，保证伺服驱动器、开关电源完全放电复位。

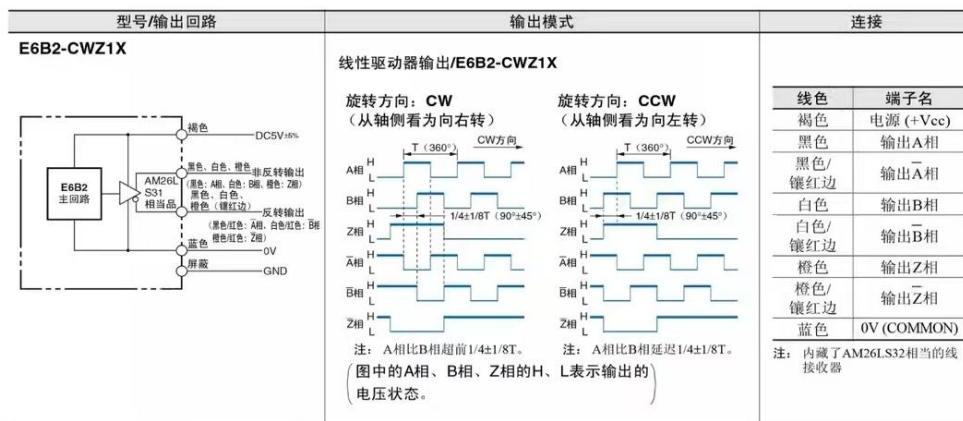


2、帧触发信号规格（24V）



- 平台帧触发输出信号标准为 **24V** 工业电平。
- 固态继电器接线规范：高电平 **14** 脚进、**11** 脚出。

3、编码器信号规格（5V）



注1. 屏蔽线的外芯 (屏蔽) 没有连接内部及外壳。
2. A相、B相、Z相为同一回路。
3. 通常GND应连接0V或地线。

- 编码器供电与信号电平: **5V**
- 编码器型号: 欧姆龙 **E6B2-CWZ1X**
- 分辨率: **2000p/r**

五、触发接线图

